|  |
| --- |
| 沈 楠的状态报告 |

2019.6.17 – 2019.6. 21

# 工作日志

|  |  |
| --- | --- |
| 周一 | 修改论文 |
| 周二 | 修改论文 |
| 周三 | 修改论文 |
| 周四 | GNSS SDR,GNSS R(看书) |
| 周五 | LEO定位 |

# 研究进展、结果

## 定位结果

目前数据在初始坐标设置偏离真实坐标几百公里的情况下，例如（-2283982.25781624-30000 5005616.54484548-600000 3215410.00810697-90000），坐标都能收敛：



但是定位结果还是不太理想，三个方向偏差为（5000，11000，8700）m。

另外目前如果初始值坐标取（0，0，0）目前无法收敛。

## 实验结果分析

实验数据不足：

轨道1数据长度：4min；L1和L2的多普勒积分匹配很好。

轨道2数据长度：0.5min；L1和L2的多普勒积分对不上（数据质量有问题）。

轨道3数据长度：1.5min；前0-1min L1和L2的多普勒积分对的上；1-1.5min对不上。

# 下周工作安排

* 论文修改投稿

# 近期工作目标

* 融合算法试验及融合算法
* GNSS-R、GNSS-SDR